

## Лекція № 24

На минулій лекції ввели поняття «класичний радіус електрона»

$$R_e \sim \frac{e^2}{m_e c^2} \approx 2.8 \cdot 10^{-13} \text{ см.}$$

обговорили, що закони класичної електродинаміки перестають діяти на значно більших відстанях, коли проявляються квантові ефекти та оцінили «квантовий радіус електрона»

$$R_{quant.} \sim \frac{\hbar}{mc} = 137 R_e = 3.9 \cdot 10^{-11} \text{ см.}$$

$R_{quant.} = \Lambda$  називають комптонівською довжиною хвилі.

Повернемося до формули (6.52). Потенціал системи точкових зарядів в точці розташування заряду  $e_a$

$$\varphi_a = \sum_{b=1}^N \frac{e_b}{R_{ab}}.$$

Тут  $R_{ab}$  – відстань між точками розташування зарядів  $R_{ab} = |\vec{r}_a - \vec{r}_b|$ .

Відставляємо цей вираз в (6.52):

$$w = \frac{1}{2} \sum_{a,b} \frac{e_a e_b}{R_{ab}} = \frac{1}{2} \sum_a \frac{e_a^2}{R_{aa}} + \frac{1}{2} \sum_{a \neq b} \frac{e_a e_b}{R_{ab}} \quad (6.55)$$

Для точок  $b = a$   $R_{aa} = 0$ . Енергія (6.52) чи (6.55) складається із двох частин:

1. Суми власних енергії точкових зарядів, яка не залежить від їх взаємного розташування

$$\frac{1}{2} \sum_a \frac{e_a^2}{R_{aa}};$$

Кожен з членів суми розходиться, оскільки кулонівська енергія стає нескінченною при  $R_{aa} \rightarrow 0$ . Очевидна безглуздість цього результату означає, що класична електродинаміка стає незастосовною на малих відстанях. Труднощі із розбіжністю власної енергії точкового заряду є фундаментальною та проявляються не тільки у класичній електродинаміці, але й в сучасній теорії елементарних частинок. Щоб запобігти розбіжності власної енергії, доводиться вважати елементарні частинки не точковими. Тобто не елементарними, а такими, що мають внутрішню структуру, «неелементарність». Надалі ми власну нескінченну енергію, яку в рамках класичної електродинаміки розрахувати не є

можливим, із повної енергії віднімаємо. Враховуємо тільки енергію взаємодії різних зарядів – другу суму в (6.52) чи (6.55).

2. енергії взаємодії різних зарядів  $b \neq a$ , яка залежить від їх взаємного розташування

$$\frac{1}{2} \sum_{a \neq b} \frac{e_a e_b}{R_{ab}}$$

Надалі розглядатимемо тільки енергію взаємодії зарядів – другу суму в (6.52) чи (6.55).

### 6.7.2. Енергія взаємодії точкових зарядів

Енергія взаємодії системи точкових зарядів визначається формулою

$$U = \frac{1}{2} \sum_{a \neq b} \frac{e_a e_b}{R_{ab}}. \quad (6.56)$$

Тут  $R_{ab}$  – відстань між зарядами  $a$  та  $b$ . Цю ж формулу можна написати без  $1/2$ , якщо додати в подвійній сумі умову  $a < b$

$$U = \sum_{a < b} \frac{e_a e_b}{R_{ab}}. \quad (6.57)$$

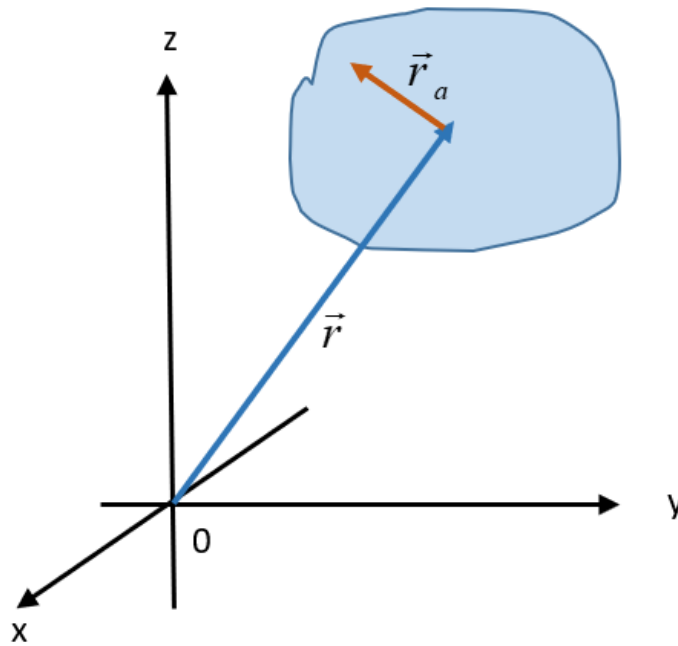
Енергію взаємодії двох точкових зарядів отримуємо з формули (6.56):

$$U = \frac{1}{2} \left( \frac{e_1 e_2}{R_{12}} + \frac{e_2 e_1}{R_{21}} \right) = \frac{e_1 e_2}{R_{12}};$$

$$U = \frac{e_1 e_2}{R_{12}}. \quad (6.58)$$

### 6.8. Енергія взаємодії системи зарядів із зовнішнім полем

Нехай система нерухомих зарядів скінченного розміру знаходиться у зовнішньому полі, яке повільно змінюється в межах розташування системи зарядів. Координати виберемо так, як показано на рис.



Потенціальна енергія заряду  $e_a$  у зовнішньому полі є  $e_a\varphi(\vec{r} + \vec{r}_a)$ .  
Потенціальна енергія системи зарядів в полі

$$U = \sum_a e_a \varphi(\vec{r} + \vec{r}_a) \quad (6.59)$$

Врахуємо, що потенціал зовнішнього поля повільно змінюється в межах системи зарядів та розкладемо  $\varphi(\vec{r} + \vec{r}_a)$  у тривимірний ряд Тейлора:

$$\begin{aligned} \varphi(\vec{r} + \vec{r}_a) &\approx \varphi(\vec{r}) + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x}\right)_{\vec{r}_a=0} x_a + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y}\right)_{\vec{r}_a=0} y_a + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z}\right)_{\vec{r}_a=0} z_a = \\ &= \varphi(\vec{r}) + \left(x_a \frac{\partial}{\partial x} + y_a \frac{\partial}{\partial y} + z_a \frac{\partial}{\partial z}\right) \varphi = \varphi(\vec{r}) + (\vec{r}_a, \nabla) \varphi = \varphi(\vec{r}) + (\vec{r}_a, \nabla \varphi). \end{aligned}$$

Наближена формула для енергії взаємодії

$$U \approx \sum_a e_a (\varphi(\vec{r}) + \vec{r}_a \nabla \varphi) = \sum_a e_a (\varphi(\vec{r}) - \vec{r}_a \vec{E}) = \sum_a e_a \varphi(\vec{r}) - \left(\sum_a e_a \vec{r}_a\right) \vec{E}$$

Складається із нульового наближення

$$U^{(0)} = \varphi(\vec{r}) \sum_a e_a = q\varphi(\vec{r}). \quad (6.60)$$

Це енергія точкового заряду  $q = \sum_a e_a$  в зовнішньому полі.

Наступне (перше) наближення

$$U^{(1)} = -\left(\sum_a e_a \vec{r}_a\right) \vec{E} = -\vec{d} \vec{E} \quad (6.61)$$

Тут  $\vec{d} = \sum_a e_a \vec{r}_a$  – дипольний момент системи зарядів. Це наближення називають дипольним наближенням. Для нейтральної системи зарядів  $q = \sum_a e_a = 0$  розклад (6.59) починається із дипольного члена (6.61). Це буде енергія диполя у зовнішньому полі.

Розрахуємо в тому ж наближенні силу, яка діє на систему зарядів за формулою

$$\begin{aligned} \vec{F} = -\nabla U &= -\nabla \left( \sum_a e_a \varphi(\vec{r}) - (\vec{d}, \vec{E}) \right) = \sum_a e_a (-\nabla \varphi(\vec{r})) + \nabla (\vec{d}, \vec{E}) = \\ &= \sum_a e_a \vec{E} + \nabla (\vec{d}, \vec{E}). \end{aligned}$$

Нульове наближення

$$\vec{F}_0 = q \vec{E}$$

Відповідає силі взаємодії точкового заряду із зовнішнім полем.

Наступне дипольне наближення

$$\vec{F}_1 = \nabla (\vec{d}, \vec{E})$$

Розрахуємо градієнт скалярного добутку двох векторів з урахуванням того, що  $\vec{d}$  є сталим вектором, а  $\vec{E}$  – це вектор напруженості електростатичного поля, який задовольняє рівнянням Максвелла. Маємо

$$\begin{aligned} \nabla (\vec{d}, \vec{E}) &= \left[ \vec{d}, \left[ \nabla, \vec{E} \right] \right] + (\vec{d}, \nabla) \vec{E} = (\vec{d}, \nabla) \vec{E}; \\ \left[ \nabla, \vec{E} \right] &= \text{rot} \vec{E} = 0. \end{aligned}$$

Отримали силу, яка діє на диполь у зовнішньому полі

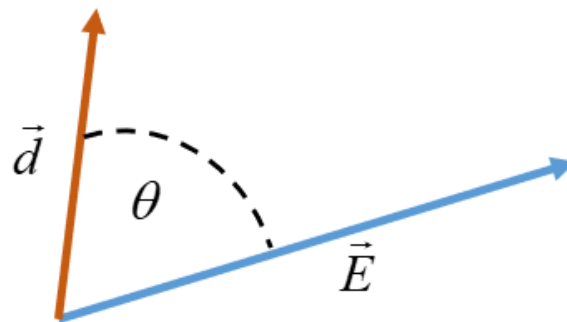
$$\vec{F}_1 = (\vec{d}, \nabla) \vec{E}. \quad (6.62)$$

Сила (6.62) відповідає за поступальний рух диполю у зовнішньому полі.

На диполь діє також момент сили. Потенціальна енергія диполя у зовнішньому полі (6.61) може бути записана так

$$U = -dE \cos \theta. \quad (6.63)$$

Тут  $\theta$  – кут між напрямком поля  $\vec{E}$  та напрямком дипольного моменту диполя. Енергія (6.63) мінімальна при  $\theta = 0$ , тобто коли диполь орієнтований по полю.



Згідно з відомими формулами класичної механіки:

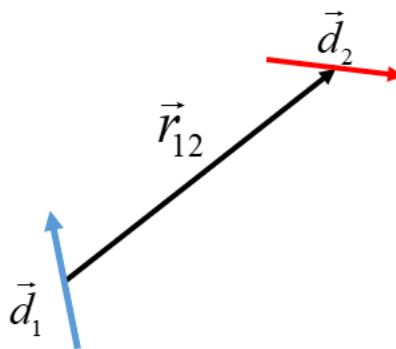
$$\begin{aligned}\vec{K} &= \sum_a [\vec{r}_a, \vec{F}_a] = \sum_a [\vec{r}_a, e_a \vec{E}] = \sum_a [e_a \vec{r}_a, \vec{E}] = \left[ \sum_a e_a \vec{r}_a, \vec{E} \right] = \\ &= [\vec{d}, \vec{E}]; \\ \vec{K} &= [\vec{d}, \vec{E}].\end{aligned}\tag{6.64}$$

Можна розрахувати момент сил інакше, скориставшись формулою для енергії диполю у зовнішньому полі у(6.63) вигляді

$$K_z = -\frac{\partial U}{\partial \theta} = -dE \sin \theta.$$

Момент сили дорівнює нулю при  $\theta = 0$ . Момент сил, що діє на диполь, здійснює обертальний рух диполю. Повертає диполь по полю.

### 6.8.1. Енергія взаємодії двох точкових диполів



Нехай точковий диполь із дипольним моментом  $\vec{d}_1$  знаходиться в точці з радіус-вектором  $\vec{r}_1$ . Диполь із дипольним моментом  $\vec{d}_2$  розташований в точці  $\vec{r}_2$ . Перший диполь створює в точці, де знаходиться другий диполь, поле, яке визначається так

$$\varphi_1 = \frac{(\vec{d}_1, \vec{r}_{12})}{r_{12}^3}; \quad \vec{E}_1 = -\nabla \varphi_1 = \frac{3(\vec{d}_1, \vec{r}_{12})\vec{r}_{12} - \vec{d}_1 r_{12}^2}{r_{12}^5}.$$

Згідно з (6.61) енергія диполя  $\vec{d}_2$  в полі диполя  $\vec{d}_1$  є такою

$$\begin{aligned} U_{d-d} &= -\vec{d}_2 \vec{E}_1 = -\left( \vec{d}_2, \frac{3(\vec{d}_1, \vec{r}_{12})\vec{r}_{12} - \vec{d}_1 r_{12}^2}{r_{12}^5} \right) = \\ &= \frac{(\vec{d}_1, \vec{d}_2) r_{12}^2 - 3(\vec{d}_1, \vec{r}_{12})(\vec{d}_2, \vec{r}_{12})}{r_{12}^5}. \end{aligned}$$

Отримали формулу для енергії взаємодії двох диполів

$$U_{d-d} = \frac{(\vec{d}_1, \vec{d}_2) r_{12}^2 - 3(\vec{d}_1, \vec{r}_{12})(\vec{d}_2, \vec{r}_{12})}{r_{12}^5}. \quad (6.65)$$

Формула (6.65) є симетричною по  $\vec{d}_1, \vec{d}_2$ . Можна ввести одиничний вектор, направлений від диполя 1 до диполя 2 та написати формулу (6.65) так

$$U_{d-d} = \frac{(\vec{d}_1, \vec{d}_2) - 3(\vec{d}_1, \vec{n}_{12})(\vec{d}_2, \vec{n}_{12})}{r_{12}^3}. \quad (6.66)$$

Тут  $\vec{n}_{12} = \frac{\vec{r}_{12}}{r_{12}}$  – одиничний вектор напрямку  $\vec{r}_{12}$ . Енергія (6.66) згасає, як  $\frac{1}{r_{12}^3}$ .

## 7. ПОСТІЙНЕ МАГНІТНЕ ПОЛЕ В ВАКУУМІ

### 7.1. Рівняння магнітостатики

Розглянемо магнітне поле, яке створюють заряди, що рухаються у обмеженій області простору. Імпульси зарядів вважаємо скінченними. Такий рух називається стаціонарним.

Будемо розглядати середнє по часу поле, що створюють такі рухомі заряди. Усереднене магнітне поле є функцією тільки координат  $\vec{r}$ . Рівняння Максвелла для усередненої напруженості  $\vec{H}(\vec{r})$ :

$$\begin{cases} \operatorname{div} \overline{\vec{H}}(\vec{r}) = 0; \\ \operatorname{rot} \overline{\vec{H}}(\vec{r}) = \frac{4\pi}{c} \overline{\vec{j}} + \frac{1}{c} \frac{\partial \overline{\vec{E}}}{\partial t}; \end{cases}$$

Усереднена похідна по часу від напруженості електричного поля звертається до нуля. Це твердження є наслідком теореми, що стверджує наступне: якщо функція  $f(t)$  є скінченною, то  $\overline{\left(\frac{df}{dt}\right)} = 0$ . Згідно з визначенням середнього значення

$$\overline{\left(\frac{df(t)}{dt}\right)} = \lim_{T \rightarrow \infty} \left( \frac{1}{T} \int_0^T \frac{df}{dt} dt \right) = \lim_{T \rightarrow \infty} \left( \frac{f(T) - f(0)}{T} \right) = 0. \quad (7.1)$$

Отримали рівняння магнітостатики

$$\begin{cases} \operatorname{div} \overline{\vec{H}} = 0; \\ \operatorname{rot} \overline{\vec{H}} = \frac{4\pi}{c} \overline{\vec{j}}; \end{cases} \quad (7.2)$$

Введемо векторний потенціал

$$\overline{\vec{H}} = \operatorname{rot} \overline{\vec{A}}. \quad (7.3)$$

Дивергентне рівняння в (7.2) для напруженості магнітного поля, визначеної через векторний потенціал виконано автоматично

$$\operatorname{div} \overline{\vec{H}} = (\nabla, \overline{\vec{H}}) = (\nabla, [\nabla, \overline{\vec{A}}]) = 0.$$

Роторне рівняння в (7.2) для векторного потенціалу за додаткової умови

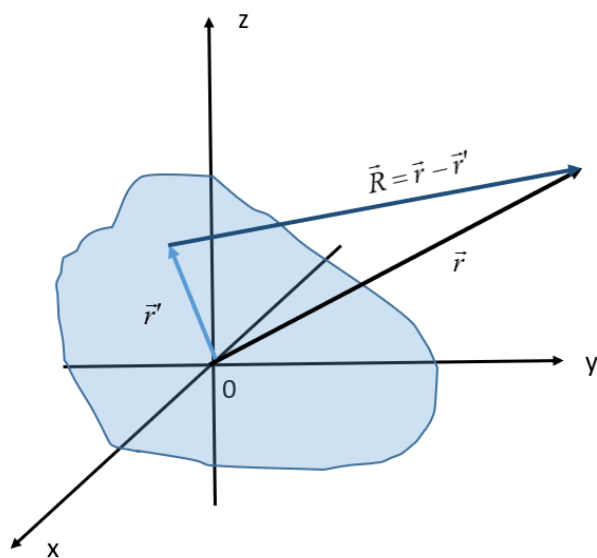
$$\operatorname{div} \overline{\vec{A}} = 0 \quad (7.4)$$

$$\operatorname{rot} \overline{\vec{H}} = [\nabla, \overline{\vec{H}}] = [\nabla, [\nabla, \overline{\vec{A}}]] = \nabla \underbrace{(\nabla, \overline{\vec{A}})}_{\operatorname{div} \overline{\vec{A}}=0} - (\nabla, \nabla) \overline{\vec{A}} = -\nabla^2 \overline{\vec{A}} = -\Delta \overline{\vec{A}}.$$

є векторним рівнянням Пуассона:

$$\Delta \overline{\vec{A}} = -\frac{4\pi}{c} \overline{\vec{j}}. \quad (7.5)$$

Аналогічно тому, як було знайдено розв'язок рівняння Пуассона (6.31) для електростатичного потенціалу, шукаємо розв'язок рівняння (7.5) для векторного потенціалу. Пишемо відразу відповідь, замінивши в (6.31)  $\rho \rightarrow \frac{1}{c} \overline{\vec{j}}$



$$\vec{A} = \frac{1}{c} \iiint_V \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV'. \quad (7.6)$$